

# TA-Slider 500

BACnet/Modbus



## Servomotoare

Servomotor liniar proporțional configurabil digital pentru comunicare Bus cu BACnet MS/TP sau Modbus RTU – 500/300 N

# TA-Slider 500

## BACnet/Modbus

Servomotor configurabil digital pentru comunicare Bus cu BACnet MS/TP sau Modbus RTU, cu o gamă largă de posibilități de reglare oferă flexibilitate în adaptarea la condițiile întâlnite la locul de montaj. Intrarea digitală complet programabilă, iesiri pe releu și reglare cursei maxime a vanei, oferă noi oportunități pentru control hidraulic și echilibrare avansată.



### Caracteristici principale

#### > Configurare comodă și fiabilă

Se poate personaliza integral prin smartphone și Bluetooth cu TA-Dongle.

#### > Diagnosticare ușoară

Înregistrează ultimele 10 erori pentru a permite găsirea rapidă a erorilor de sistem.

#### > Complet configurabil

Peste 200 de opțiuni de configurare permit configurarea semnalelor de intrare și de ieșire, a intrării digitale, a releeelor, caracteristicilor și a altor parametri.

#### > Copierea rapidă a parametrilor reglați

Configurarea unui servomotor poate fi copiată rapid de pe TA-Dongle pe alte servomotoare TA-Slider.

### Descriere și specificații tehnice

#### **Functii:**

Control proporțional  
Acționate manuală (TA-Dongle)  
Detectarea cursei  
Indicarea modului de funcționare, a stării și a poziției  
Configurarea limitării cursei  
Configurarea poziției minime  
Protecție împotriva blocării vanei  
Detectarea colmatării vanei  
Poziție de siguranță în cazul apariției unei erori  
Diagnosticare/jurnal înregistrare erori  
Întârziere de pornire

#### Versiunea BACnet/Modbus:

+ 1 intrare digitală, max. 100 Ω, cablu de max. 10 m sau cablu ecranat.  
+ 2 intrări analogice pentru senzor de temperatură Pt1000.

#### Versiunea BACnet/Modbus R24:

+ 1 intrare digitală, max. 100 Ω, cablu de max. 10 m sau cablu ecranat.  
+ 2 intrări analogice pentru senzori de temperatură Pt1000.  
+ 1 releu, max. 2A, 30 V c.a./V c.c. sarcină rezistivă.

#### **Putere consumată:**

În funcționare: < 3.0 VA (V c.a.);  
< 1.5 W (V c.c.)  
În aşteptare: < 1.5 VA (V c.a.);  
< 0.75 W (V c.c.)

#### **Semnal intrare:**

Folosind BACnet/Modbus sau folosind modul de control hybrid;  
0(2)-10 V c.c., R<sub>l</sub> 47 kΩ.  
Histerezis reglabil 0,1-0,5 V c.c.  
Filtru de tensiune joasă 0,33 Hz.  
Proportional:  
0-10, 10-0, 2-10 sau 10-2 V c.c.  
Proportional – interval divizat:  
0-5, 5-0, 5-10 sau 10-5 V c.c.  
0-4.5, 4.5-0, 5.5-10 sau 10-5.5 V c.c.  
2-6, 6-2, 6-10 sau 10-6 V c.c.  
Proportional - sistem dual (comutarea sistemului):  
0-3.3 / 6.7-10 V c.c.,  
2-4.7 / 7.3-10 V c.c.,  
0-4.5 / 5.5-10 V c.c. sau  
2-5.5 / 6.5-10 V c.c..

Configurare implicită: Prin rețeaua BACnet/Modbus. Dacă se allege modul de funcționare Hybrid, intrarea analogică implicită este Proportional 0-10 V c.c.

#### **Alimentare electrică:**

24 V c.a./V c.c. ±15%.  
Frecvență 50/60 Hz ±3 Hz.

#### **Semnal ieșire:**

Prin rețeaua BACnet/Modbus.

#### **Caracteristică:**

Lineară, EQM 0,25 sau EQM 0,25 inversată.  
Configurare implicită: Lineară.

#### **Viteză de reglare:**

4 sau 6 s/mm.  
Configurare implicită: 4 s/mm.

#### **Forță de acționare:**

Push 500 N  
Pull 300 N

#### **Temperatură:**

Temperatură mediu: max. 120°C  
Mediu de funcționare: 0°C – +50°C  
(5-95%RH, fără condensare)  
Mediu de depozitare: -20°C – +70°C  
(5-95%RH, fără condensare)

#### **Clasă de protecție:**

IP 54 (în orice direcție)  
(conform EN 60529)

#### **Clasă de protecție electrică:**

(conform EN 61140)  
III (SELV)

**Cablu:**

Cabluri prefabricate livrabile separat (vedea Echipamente suplimentare). Tip LiYCY 5x0.34 mm<sup>2</sup> (cablurile A și B) și tip LiYY 6x0.34 mm<sup>2</sup> (cablu C). Cablu fără halogen, clasa de protecție la incendiu B2<sub>ca</sub> – s1a, d1, a1 conform EN 50575. Cablu de releu (versiunea R24): Tip LiYY 3x0.34 mm<sup>2</sup>. 1, 2 sau 5 m. Cu inele metalice la capăt. Cablu fără halogen, clasa de protecție la incendiu B2<sub>ca</sub> – s1a, d1, a1 conform EN 50575.

**Cursă:**

16,2 mm  
Detectare automată a cursei vanei (cursei).

**Nivel de zgomot:**

Max. 30 dBA

**Greutate:**

BACnet/Modbus: 0.25 kg  
BACnet/Modbus R24:  
0.29 kg, 1 m cablu de releu  
0.33 kg, 2 m cablu de releu  
0.47 kg, 5 m cablu de releu

**Racordarea la vană:**

Piuliță de reținere M30x1,5.

**Material:**

Capac: PC/ABS GF8  
Carcasă: PA GF40.  
Piuliță de fixare: alamă nichelată.

**Culoare:**

Alb RAL 9016, gri RAL 7047.

**Marcaj:**

Etichetă: IMI TA, CE, denumire produs, cod articol și specificații tehnice.

**Certificare CE:**

LV-D. 2014/35/EU: EN 60730-1, -2-14.  
EMC-D. 2014/30/EU: EN 60730-1, -2-14.  
RoHS-D. 2011/65/EU: EN 63000.

**Standardul produsului:**

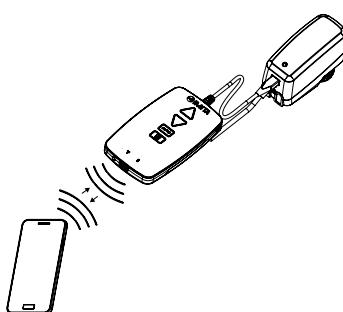
EN 60730.

## Funcționare

### Reglare

Servomotorul poate fi reglat prin intermediul aplicației HyTune (iOS versiunea 8 sau o versiune ulterioară, sau iPhone 4S sau o versiune ulterioară, Android versiunea 4.3 sau o versiune ulterioară) + dispozitivul TA-Dongle, cu sau fără alimentarea servomotorului.

Configurarea poate fi stocată în TA-Dongle pentru configurarea similară a uneia sau mai multor servomotoare. Conectați TA-Dongle la servomotor și apăsați butonul pentru configurare. HyTune poate fi descărcată din App Store sau din Google Play.



### ACTIONAREA MANUALĂ

Folosind dispozitivul TA-Dongle. Nu este necesară alimentarea electrică.

### Calibrare/cursei

Conform configurației selectate din tabel.

Tip calibrare	La pornire	După acționarea manuală
Ambele capete de cursă (completă)	✓ *	✓
Un capăt de cursă (rapidă)	✓	✓ *
Niciun capăt de cursă	✓	

\*) Implicit

**Observație:** Calibrarea poate fi repetată automat lunar sau săptămânal.

Configurare implicită: Oprită.

### Configurarea limitării cursei

Se poate limita cursa maximă a servomotorului la o valoare mai mică sau egală decât cursa detectată.

Pentru unele vane TA/HEIMEIER poate fi selectată valoarea

$Kv_{max}/q_{max}$ .

Configurarea implicită: Cursa nu este limitată (100%).

### Configurarea poziției minime

Servomotorul poate fi reglat astfel încât să nu coboare sub o cursă minimă stabilită (cu excepția calibrării).

Pentru unele vane TA/HEIMEIER se poate alege și debitul minim ( $q_{min}$ ).

Configurare implicită: fără configurarea poziției minime (0%)

### Protecție împotriva blocării vanei

Servomotorul va realiza un sfert din cursa totală și va reveni la valoarea inițială dacă nu primește nicio comandă timp de o săptămână sau o lună.

Configurare implicită: Oprită.

### Detectarea colmatării vanei

Dacă acționarea se oprește înainte de atingerea valorii dorite, servomotorul se retrage pentru a efectua o nouă încercare. După trei încercări nereușite servomotorul va trece în poziția de siguranță configurață.

Configurare implicită: Pornită.

### Pozitia de siguranță în cazul apariției unei erori

Pozitie „extins complet” sau „retras complet” când survin următoarele erori: alimentare slabă, semnal intrare întrerupt, vana colmatată sau eroare de detectare a cursei.

Configurare implicită: Poziție complet extins.

### Diagnosticare/jurnal înregistrare erori

Ultimale 10 erori (alimentare slabă, semnal intrare întrerupt, vană colmatată sau eroare de detectare a cursei) sunt înregistrate cronologic și pot fi citite utilizând aplicația HyTune + dispozitivul TA-Dongle. Erorile înregistrate în jurnal vor fi eliminate dacă se deconectează alimentarea electrică.

### Întârziere de pornire

Servomotorului i se poate selecta o întârziere de pornire după o întrerupere a alimentării electrice (de la 0 la 1275 sec). Această funcție este folosită în cazul utilizării unui regulator electronic ce necesită un timp mare de repornire.

Configurare implicită: 0 secunde

### Intrare digitală

Dacă intrarea digitală este deschisă, servomotorul va trece la o cursă configurață, se va schimba între două limitări de cursă stabilite sau se va duce la cursa maximă indiferent de limitările impuse pentru spălarea vanei. Consultați și "Detectarea comutării sistemului".

Configurare implicită: Oprită

### Detectarea comutării sistemului

Comutarea între două configurații de limitare a cursei prin comutarea intrării digitale, folosind semnalul de comandă proporțional - sistem dual sau comutare folosind BACnet sau Modbus.

### Versiunea BACnet/Modbus și BACnet/Modbus R24:

BACnet MS/TP (BACnet versiune pretecol 14).

Modbus RTU.

Pentru informații detaliate, folosiți documentația de implementare a protocolelor TA-Slider 160/500 BACnet MS/TP și Modbus RTU.

## Indicator LED

### Indicator LED

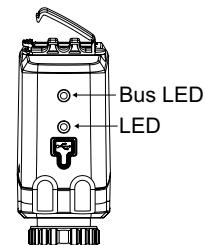
	<b>Stare</b>	<b>Roșu (încălzire) / Albastru (racire)</b>
	Complet retras (axul servomotorului)	Pulsăie lungă - Pulsăie scurtă
	Complet extins (axul servomotorului)	Pulsăie scurtă - Pulsăie lungă
	Pozitie intermedie	Pulsăii lungi
	În mișcare	Pulsăii scurte
	Calibrare	2 pulsăii scurte
	Acționare manuală sau fără alimentare electrică	Oprit

	<b>Descriere eroare</b>	<b>Violet</b>
	Alimentarea electrică incorectă, curent slab	1 pulsăie
	Semnal intrare întrerupt (2-10 V)	2 pulsăii
	Vană colmatată sau corp străin în vană	3 pulsăii
	Eroare detectare cursă	4 pulsăii

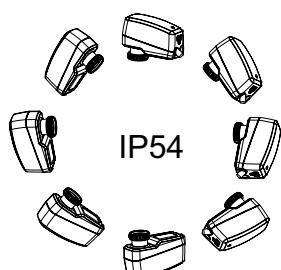
Dacă se detectează o eroare se afișează pulsăii violet, deoarece luminile de stare roșii sau albastre se aprind alternativ. Pentru informații mai detaliate, consultați aplicația HyTune + TA-Dongle.

### Indicator LED Bus

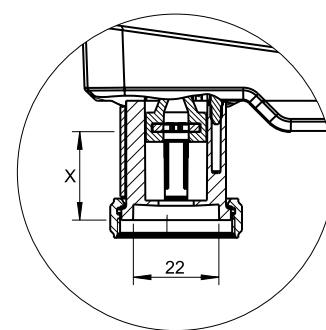
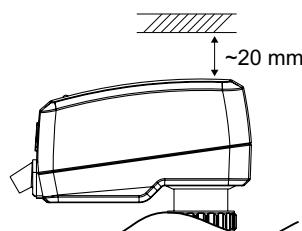
Culoare	Stare
Roșu	Schimbarea configurației rețelei sau a configurațiilor de pe placă
Oranj	Mesaje primite
Verde	Așteaptă mesaje



## Instalare

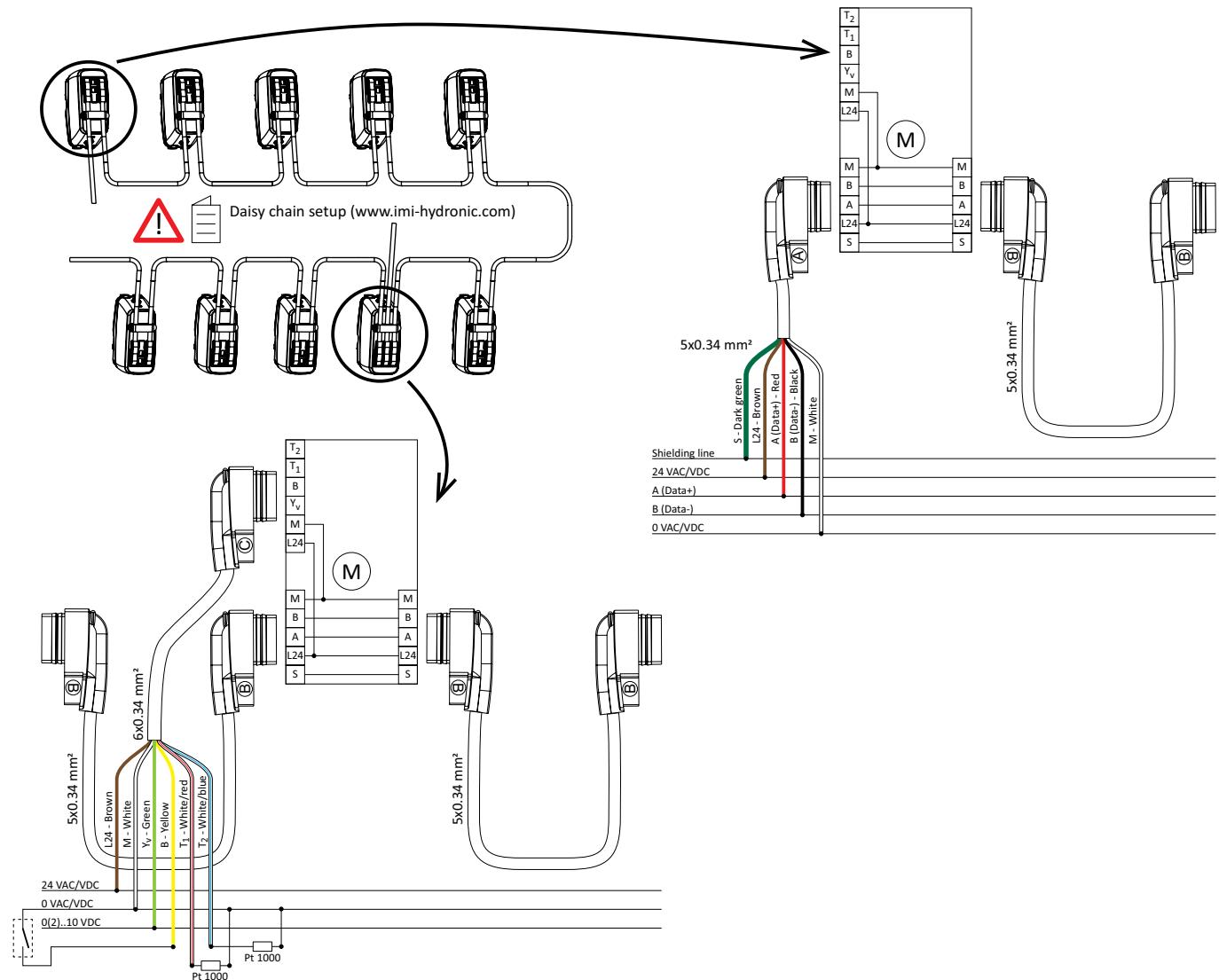


### Notă!



X = 7.7 - 23.9 mm

## Schema de conexiuni electrice – BACnet/Modbus

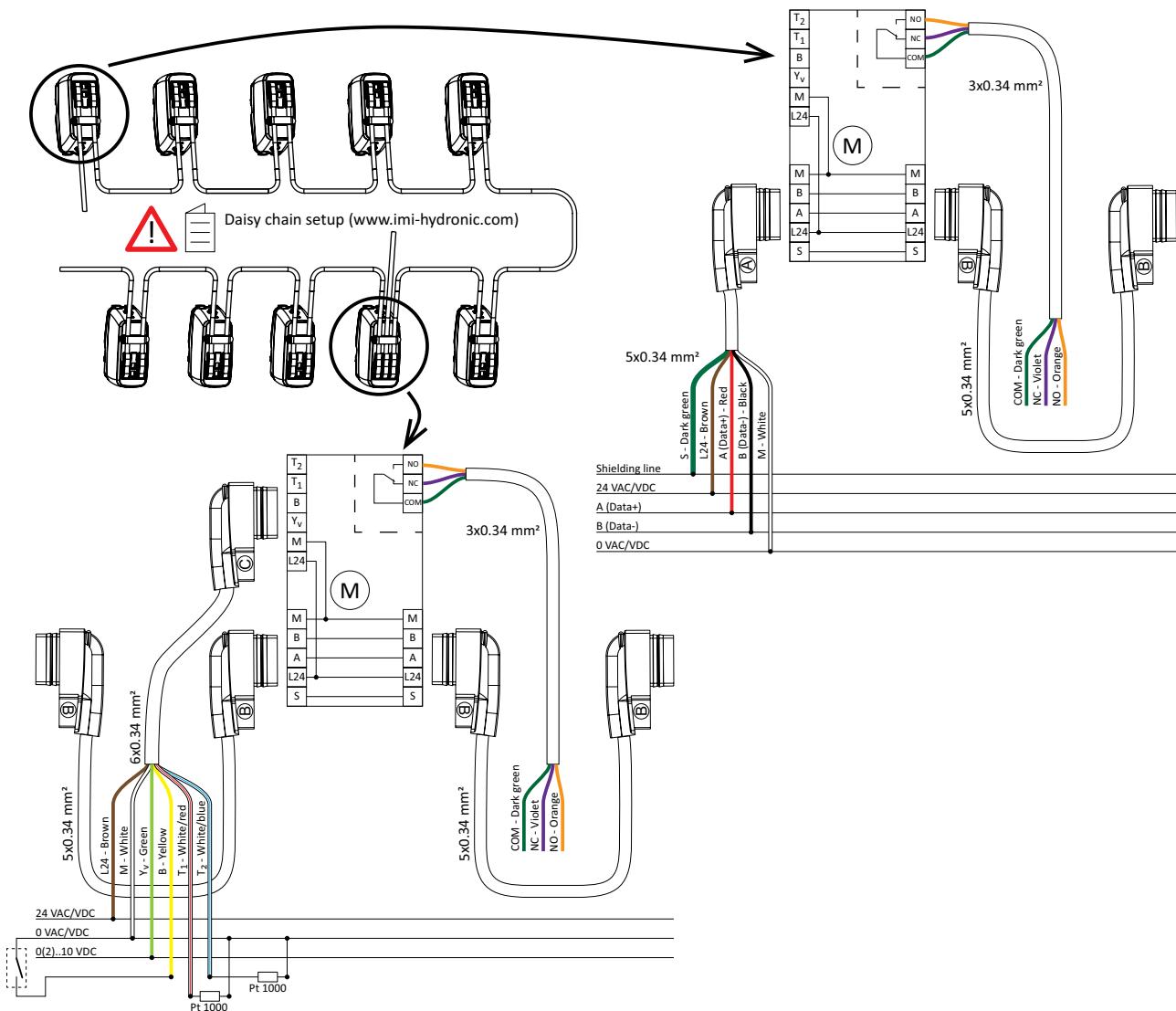


Terminal	Descriere
S	Ecranare, ecranarea trebuie conectată doar într-o singură parte la un terminal special conectat la împământare.
L24	Alimentare cu tensiune electrică 24 V c.a./V c.c.
M	Neutru pentru alimentarea cu tensiune electrică 24 V c.a./V c.c. și semnale.
A (Data+)	Data+ (RS 485)
B (Data-)	Data- (RS 485)
Y <sub>v</sub>	Semnal de intrare pentru control proporțional 0(2)-10 V c.c., 47 kΩ
B	Conexiune pentru contact liber de potențial (ex: detectare fereastră deschisă), max. 100 Ω, max. 10 m de cablu sau cablu ecranat
T1	Conector pentru senzorul de temperatură Pt1000, a se conecta T1 și M, lungimea cablului senzorului nu trebuie să fie mai mare de 10 m.
T2	Conector pentru al doilea senzor de temperatură Pt1000, a se conecta T2 și M, lungimea cablului senzorului nu trebuie să fie mai mare de 10 m.



24 V c.a./c.c., funcționează numai cu transformator de siguranță, conform EN 61558-2-6.

## Schema de conexiuni electrice – BACnet/Modbus R24

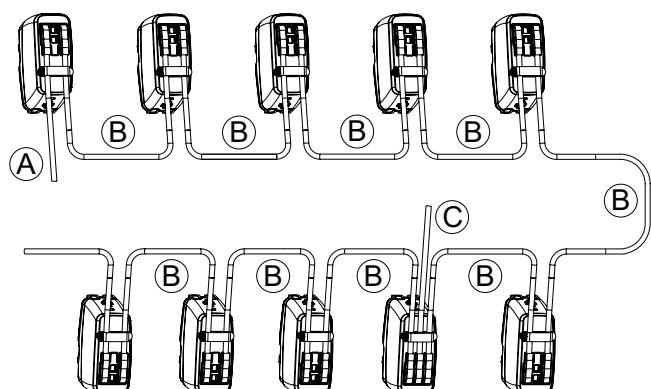


Terminal	Descriere
S	Ecranare, ecranarea trebuie conectată doar într-o singură parte la un terminal special conectat la împământare.
L24	Alimentare cu tensiune electrică 24 V c.a./V c.c.
M	Neutru pentru alimentarea cu tensiune electrică 24 V c.a./V c.c. și semnale.
A (Data+)	Data+ (RS 485)
B (Data-)	Data- (RS 485)
Y <sub>v</sub>	Semnal de intrare pentru control proporțional 0(2)-10 V c.c., 47 kΩ
B	Conexiune pentru contact liber de potențial (ex: detectare fereastră deschisă), max. 100 Ω, max. 10 m de cablu sau cablu ecranat
T1	Conector pentru senzorul de temperatură Pt1000, a se conecta T1 și M, lungimea cablului senzorului nu trebuie să fie mai mare de 10 m.
T2	Conector pentru al doilea senzor de temperatură Pt1000, a se conecta T2 și M, lungimea cablului senzorului nu trebuie să fie mai mare de 10 m.
COM	Contacte comune relee, max. 2A @ 30 V c.a./V c.c. la sarcină rezistivă
NC	Contact normal închis pentru relee
NO	Contact normal deschis pentru relee



24 V c.a./c.c., funcționează numai cu transformator de siguranță, conform EN 61558-2-6.

## Configurarea rețelei de comunicație



A: Pentru conectarea primului TA-Slider 160/500 BACnet sau Modbus la rețeaua de comunicație Bus.

B: Pentru conectarea a două motoare successive din rețea.

C: Pentru a permite modul de comandă hibrid sau pentru alimentare electrică suplimentară în cazul rețelelor de mari dimensiuni.

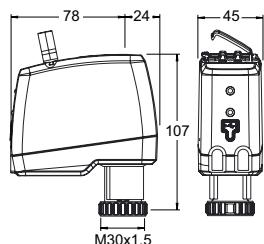
Numărul maxim\* de echipamente TA-Slider într-o rețea de comunicație, înainte de a fi nevoie de o suplimentare cu energie (cablu C).

Utilizarea tensiunii 24 V c.c. crește numărul maxim de dispozitive (nu este posibil pentru opțiunea TA-Slider CO deoarece TA-M106 necesită 24 V c.a.)

	<b>24 V c.c.</b>	<b>24 V c.a.</b>
TA-Slider 160 BACnet/Modbus	17	14
TA-Slider 160 BACnet/Modbus CO	n.a.	8
TA-Slider 500 BACnet/Modbus	14	10
TA-Slider 500 BACnet/Modbus R24	14	10

\*) Presupunând strict 24 V la primul cablu de alimentare al rețelei de comunicație (alimentarea electrică). Pentru alte tensiuni de alimentare, vă rugăm să contactați IMI Hydronic Engineering.

## Articole - TA-Slider 500 BACnet/Modbus



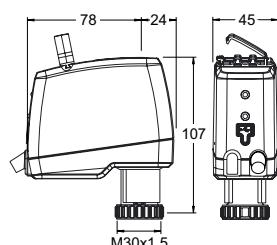
### TA-Slider 500 BACnet/Modbus

Semnal intrare: Prin Bus sau 0(2)-10 VDC

Cu intrare digitală și 2 intrări analogice pentru senzor de temperatură Pt1000

<b>Bus</b>	<b>Cod articol</b>
BACnet	322225-13011
Modbus	322225-12011

## Articole - TA-Slider 500 BACnet/Modbus R24



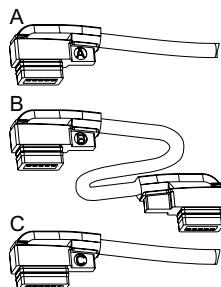
### TA-Slider 500 BACnet/Modbus R24

Semnal intrare: Prin Bus sau 0(2)-10 VDC

Cu intrare digitală, 2 intrări analogice pentru senzori de temperatură Pt1000 și releu 24V

<b>Lungime cablu de releu [m]</b>	<b>Bus</b>	<b>Cod articol</b>
<b>Cablu de releu fără halogen</b>		
1	BACnet	322225-13314
2	BACnet	322225-13315
5	BACnet	322225-13316
1	Modbus	322225-12314
2	Modbus	322225-12315
5	Modbus	322225-12316

## Echipamente suplimentare



### Cabluri de conectare la rețeaua de comunicație

A: Pentru conectarea primului TA-Slider 160/500 BACnet sau Modbus la rețeaua de comunicație Bus.  
 B: Pentru conectarea a două motoare successive din rețea.  
 C: Pentru a permite modul de comandă hibrid sau pentru alimentare electrică suplimentară în cazul rețelelor de mari dimensiuni.

#### Lungimea cablului [m]

#### Cablu fără halogen

#### Tip A

1,5	322042-80012
5	322042-80013
10	322042-80014

#### Tip B

1,5	322042-80015
5	322042-80016
10	322042-80017

#### Tip C

1,5	322042-80018
5	322042-80019
10	322042-80020

### TA-Dongle

Pentru comunicare prin Bluetooth cu aplicația HyTune, transferul configurațiilor și acționare manuală.

#### Cod articol

322228-00001

